

5月11日 2年目グループ ボール運び競技ロボットづくり

みなさんの作りたいボール運びロボットの装置づくりを進めていきましょう。どうやるかアイデアを決めてきましたか？



アームの付け根が緩みやすいので反対側にナットを付ければアドバイスしてもらいました。

まずはどうやって捨るか？



運ぶ、枠に落とすはできたけど問題は捨る動作が牛乳パックでは弱くて持ち上げられない。どうやって補強していこうか？



落とすことばかり考えて次は捨ることを考えていかないといけない。

RB2 グループ 玉入れロボコン



どうやって玉を瓶の中に入れるか考えてきましたか。人と同じことをやらなくていいんですよ。自分でアイデアを考えて創作していきましょう。

筒から玉をキャッチして瓶まで運びシーソーのように落とすにはどのくらいの角度をつければ？



筒から落とすときのスピードを緩くして入りやすくする。



箱積みロボットを指導員で試行錯誤、試作中



瓶の高さが 27 cm あるからアームを長くするか台を高くするかしよう。



5月18・25日 1年目 木工時計づくり



木の板を切って枠を作り、時計ユニットをつけて時計を作ります。のこぎりの仕組みを覚え、木をいろいろな形に切って活用できるようにしましょう。



のこぎりは難しい。かわいくできてよかった。



1枚の木の板でも工夫するとすごいものができる。のこぎりの加減が難しかった。



のこぎりで切るのが難しかった。あまりやることがないので、いい経験になった。

デザインを考えるのにけっこう迷った。すごいと言われてよかった。



5月18日 PGグループ センサーの使い方



基本コマンドの続きを学習します。LEDを光らせたり音を出したり、繰り返しなどの制御の仕方を確認します。センサーの数値で動きを変える方法も覚えましょう。

センサーや変数の使い方が難しい。LEDを点灯させたり音を鳴らしたりすることがうまくできてよかった。色を見分けて使う方法をしっかり覚えたい。



ロボットを動かす仕組みの意味が分からなかったけど少しずつ分かってきた。

使うブロックがどこにあるか見つけるのが大変だった。色の検出がうまくできてよかった。

