

発明クラブだよ!

5月24日 2年目グループ ボール運びロボットづくり



ボール運びロボットを改良していこう



糸を使って、フレームでボールをはさむようにする仕組みにするけどなかなかむずかしい。



ボールを拾って牛乳パックのシャベルに入れるときに段差をなめらかにする工夫を教えてもらったよ

いっぺんに多くのボールをつかんで運ぶようにした。枠の中うまく入れるように工夫しよう。



シャベルの部分をアルミで作って強くした。後はボールを枠に入れる工夫だよ。



5月31日 1年目グループ LED ランタンづくり



2人1組で半田付けの練習をしてみよう。

山の形になかなかならないなあ



ランタンの出来上がり。

2025
6. 7
NO. 4

半田ごてを端子に当て、半田ごての熱で端子とリードを3~4秒温めるよ。



電池ボックスのリード線をカップのふちの穴に通して基板と半田付けするよ。

6月7日 ロボコンエキスパートグループ 箱積みロボットづくり 競技に向けて



箱をキャッチして積み上げる工夫をしよう。



細い木を特別なのこぎりで切ってみよう。

糸を巻き上げてクレーンのように動かすよ。



箱をつかむシャベルの部分のフレームが開くように調節するよ。

指導員さんといっしょに糸で引っ張る部分を調整するよ。



プログラミンググループ RGB カラーセンサーの表示



色を読み取り、赤色バーで停止する命令をプログラミングしてみよう。

赤を検出した後ゆっくり進み、さらに緑を検出するようにしたよ。



3秒数えて止まるようにプログラミングするよ。



色をちゃんと検出できているか確かめてみよう。チャートの色を読み取って表示するプログラムを入れてみたよ。

