

6月14日

2年目グループ ボール運びロボットづくり



新ボール運びの中間競技に向けて最終調整をして、競技を始めます。

牛乳パックと万能フレームをねじでつなげて強くするよ。



得点をかせぐため、ゴルフボールを瓶の中に入れるよう操作するよ。

プラスチックのシャベルに2つついしよにピンポン玉がはいったよ。うまく枠にはいるかな。

ゴルフボールとスーパーボールが枠の中へ入った。コップに入れるのは難しいな。



発明クラブだよ

豊橋少年少女発明クラブ令和7年度

2025

6.21

NO. 5

6月21日

1年目グループ モーターとプーリーを使った工作



プーリーユニットを組み立てて板につけるよ。

プーリーAとプーリーBを組み立てよう。ビスの大きさに注意してやらないといけないな。



出来上がり！

丸ビスでプーリーセットを木板につけるのがなかなか難しい。

プーリーAとプーリーBも取り付け位置が1列違うよ。



プログラミンググループ RGBカラーセンサーの使い方



ラインレース定義（緑を検出したら減速し、赤で停止する）を作るよ。

ロボットが色をうまく検出しない。もう一度設定をし直そう。



ロボットの細かい操作について説明するよ。



先生のプログラムを参考にもう一度プログラムしてやってみよう。



先生のプログラムと比較しながらやっていくよ。



ラインレース定義がきちんと入力されているか。いっしょに確認するよ。



ロボコンエキスパートグループ 箱積みロボットづくり



競技に向けて改良していくよ。後半でプレ競技を始めます。

箱を積み上げる操作はうまくいった。あとは本体とアームの重さを調節すればOKだよ。

モーターで糸を巻き上げてアームの上げ下ろしをする。アームの開く閉じる操作の糸とのバランスが難しいなあ。



箱を3段積み上げて、あとは枠に押し込む作戦、成功！



1つの箱を積み上げたら10点。満点が50点。そこから減点していくよ。

持ち上げた箱をうまく定位置に積めるように最終調整しているよ。あと少し。